

Méthodes Numériques

Abdellatif MEGNOUNIF

Chap. 6

Les Equations de Laplace et de poisson

5.1 Introduction

Plusieurs phénomènes physiques sont décrits par les équations de **Laplace** et de **Poisson**.

Donc leur étude est plus que nécessaire.

Nous nous intéressons au cas **bidimensionnel**.

Equation de **Laplace**: $\nabla^2 u = 0$

Equation de **Poisson**: $\nabla^2 u = g(x, y)$

Où ∇^2 désigne le laplacien.

Considérons l'équation de Poisson:

$$\nabla^2 u = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = g(x, y) \quad \text{Dans le domaine } V$$

Les conditions aux limites seront:

1. Conditions sur « u »: Condition de Dirichlet

$$u = \bar{u} \quad \text{sur } S_u$$

S_u partie de S sur laquelle est imposée cette condition

2. Conditions de flux

$$\frac{\partial u}{\partial n} = \bar{q} \quad \text{sur } S_f$$

S_f partie de S sur laquelle est imposée cette condition

S est la limite du domaine V

\bar{u} et \bar{q} Sont des valeurs connues de la variable et du flux

\mathbf{n} : représente la normale à la limite.

S_u et S_f Essentielle et naturelle limites

On a:

$$S_u \cup S_f = S$$

$$S_u \cap S_f = \emptyset$$

Ainsi, résoudre le problème d'équilibre consiste à trouver la fonction « u » qui satisfait les 03 relations décrites.

Méthode des résidus pondérés:

La forme intégrale de l'équation de Poisson, s'écrit:

$$I = \int_V w(x, y) \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} - g(x, y) \right) dV - \int_{S_u} w \frac{\partial u}{\partial n} dS$$

« u » est dérivable 02 fois pour satisfaire toutes les CL.

Pour développer une formulation faible, on applique l'intégration par parties pour réduire l'ordre de la dérivée dans l'intégrale.

Intégration par parties

1^{er} terme de l'intégrale

$$\begin{aligned}\int_V w \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \right) dV &= \int_{y_1}^{y_2} \left(\int_{x_1}^{x_2} w \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} dx \right) dy \\ &= - \int_{y_1}^{y_2} \int_{x_1}^{x_2} \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial x} dx dy + \int_{y_1}^{y_2} \left[w \frac{\partial u}{\partial x} \right]_{x_1}^{x_2} dy\end{aligned}$$

En intégrant sur le domaine et sa limite, on aura:

1^{er} terme de l'intégrale

$$\int_V w \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \right) dV = - \int_V \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial x} dV + \oint_S w \frac{\partial u}{\partial x} n_x dS$$

De façon similaire, le 2^{ème} terme sera:

$$\int_V w \left(\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) dV = - \int_V \frac{\partial w}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial y} dV + \oint_S w \frac{\partial u}{\partial y} n_y dS$$

En additionnant les 02 termes, on aura:

$$\int_V w \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) dV = - \int_V \left(\frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial y} \right) dV + \oint_S w \left(\frac{\partial u}{\partial x} n_x + \frac{\partial u}{\partial y} n_y \right) dS$$

Or, on a

$$\frac{\partial u}{\partial x} n_x + \frac{\partial u}{\partial y} n_y = \frac{\partial u}{\partial n}$$

L'équation peut s'écrire alors:

Théorème de Green

$$\int_V w \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) dV = - \int_V \left(\frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial y} \right) dV + \oint_S w \frac{\partial u}{\partial n} dS$$

En remplaçant dans l'équation initiale

$$I = \int_V w(x, y) \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} - g(x, y) \right) dV - \int_{S_u} w \frac{\partial u}{\partial n} dS$$

On aura, finalement

$$I = - \underbrace{\int_V \left(\frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial y} \right) dV}_{\text{Matrice Caractéristique}} - \underbrace{\int_V w g(x, y) dV}_{\text{Vecteur Source}} + \underbrace{\int_{S_f} w \frac{\partial u}{\partial n} dS}_{\text{Vecteur Flux}}$$

**Matrice
Caractéristique**

**Vecteur
Source**

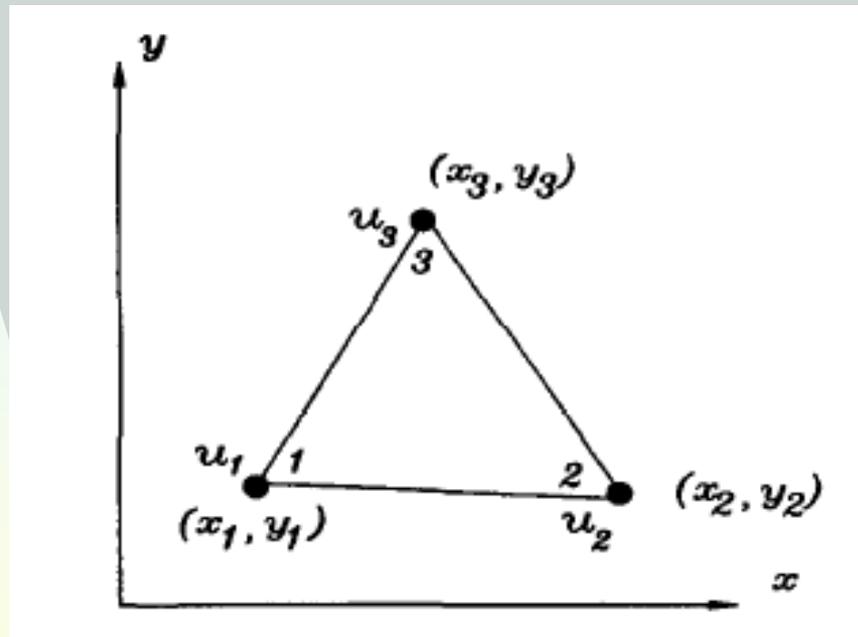
**Vecteur
Flux**

Passons à la MEF

5.2 Analyse en éléments finis

5.2.1 Développement matricielle

Pour simplicité, nous allons considéré l'élément triangulaire simple à 03 nœuds.



L'interpolation est linéaire et la variable s'écrira:

$$u = a_1 + a_2x + a_3y$$

Sous forme matricielle

$$u = \begin{bmatrix} 1 & x & y \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{Bmatrix} \quad u(x, y) = \{\phi\}^T \{a\}$$

En appliquant la fonction d'interpolation en chaque nœud de l'élément, on aura

$$\begin{Bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & x_1 & y_1 \\ 1 & x_2 & y_2 \\ 1 & x_3 & y_3 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{Bmatrix}$$

$$\{u^{(e)}\} = \begin{Bmatrix} \phi^T(\text{noeud } 1) \\ \phi^T(\text{noeud } 2) \\ \vdots \\ \phi^T(\text{noeud } m) \end{Bmatrix} \{a\} = [\Phi] \{a\}$$

En inversant ce système, on aura

$$\begin{Bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{Bmatrix} = \frac{1}{2A} \begin{bmatrix} x_2 y_3 - x_3 y_2 & x_3 y_1 - x_1 y_3 & x_1 y_2 - x_2 y_1 \\ y_2 - y_3 & y_3 - y_1 & y_1 - y_2 \\ x_3 - x_2 & x_1 - x_3 & x_2 - x_1 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{Bmatrix}$$

$$\{a\}_{3 \times 1} = [\Phi]_{3 \times 3}^{-1} \{u^{(e)}\}_{3 \times 1}$$

Avec « A » qui désigne l'aire du triangle.

$$A = \frac{1}{2} \det \begin{vmatrix} 1 & x_1 & y_1 \\ 1 & x_2 & y_2 \\ 1 & x_3 & y_3 \end{vmatrix}$$

$A > 0$ si 1, 2 et 3 sens contraire des aiguilles d'une montre

Alors la fonction polynomiale peut être exprimée en fonction des valeurs aux nœuds. soit

$$u(x, y) = \{\phi\}^T \{a\} = \{\phi\}_{1 \times 3}^T [\Phi]_{3 \times 3}^{-1} \{u^{(e)}\}_{3 \times 1}$$

Or

$$[N] = \{\phi\}_{1 \times 3}^T [\Phi]_{3 \times 3}^{-1}$$

Alors $u(x, y) = N_1(x, y).u_1 + N_2(x, y).u_2 + N_3(x, y).u_3$

Avec $N_1(x, y) = \frac{1}{2A} [(x_2 y_3 - x_3 y_2) + (y_2 - y_3)x + (x_3 - x_2)y]$

$$N_2(x, y) = \frac{1}{2A} [(x_3 y_1 - x_1 y_3) + (y_3 - y_1)x + (x_1 - x_3)y]$$

$$N_3(x, y) = \frac{1}{2A} [(x_1 y_2 - x_2 y_1) + (y_1 - y_2)x + (x_2 - x_1)y]$$

$$N_1(x, y) = \frac{1}{2A} [(x_2 y_3 - x_3 y_2) + (y_2 - y_3)x + (x_3 - x_2)y]$$

$$N_2(x, y) = \frac{1}{2A} [(x_3 y_1 - x_1 y_3) + (y_3 - y_1)x + (x_1 - x_3)y]$$

$$N_3(x, y) = \frac{1}{2A} [(x_1 y_2 - x_2 y_1) + (y_1 - y_2)x + (x_2 - x_1)y]$$

Les fonctions de forme satisfont les conditions:

$$N_I(x_j, y_j) = \delta_{ij}$$

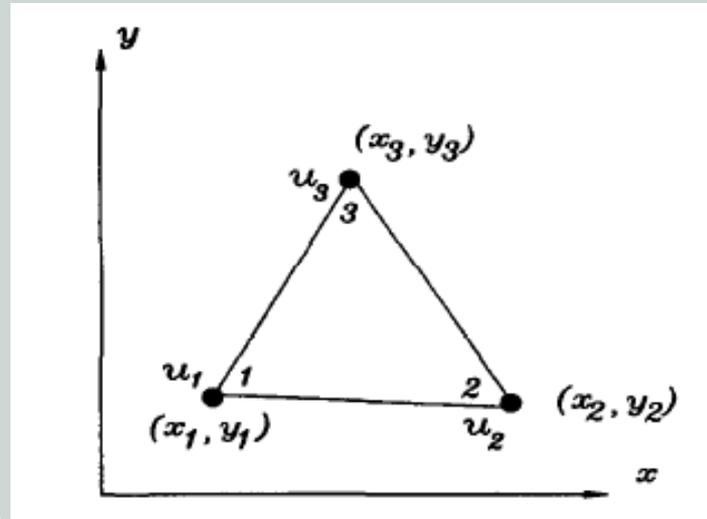
$$\sum_{i=1}^3 N_i = 1$$

Avec

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & i = j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$$

5.2.2 calcul de la matrice élémentaire

En considérant notre élément triangulaire simple à 03 nœuds.



Sa matrice élémentaire se calculera par intégrale

$$[K^e] = \int_{V^e} \left(\frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial y} \right) dV$$

Dans le cas de Galerkin, $w_i = N_i$

Ainsi:

$$[K^e] = \int_{V^e} \left(\begin{array}{c} \left[\begin{array}{c} \frac{\partial N_1}{\partial x} \\ \frac{\partial N_2}{\partial x} \\ \frac{\partial N_3}{\partial x} \\ \frac{\partial N_3}{\partial x} \end{array} \right] \left[\begin{array}{ccc} \frac{\partial N_1}{\partial x} & \frac{\partial N_2}{\partial x} & \frac{\partial N_3}{\partial x} \end{array} \right] + \left[\begin{array}{c} \frac{\partial N_1}{\partial y} \\ \frac{\partial N_2}{\partial y} \\ \frac{\partial N_3}{\partial y} \end{array} \right] \left[\begin{array}{ccc} \frac{\partial N_1}{\partial y} & \frac{\partial N_2}{\partial y} & \frac{\partial N_3}{\partial y} \end{array} \right] \end{array} \right) dV$$

En remplaçant les fonctions de forme et en intégrant suivant le domaine du triangle, on aura:

$$[K^e] = \begin{bmatrix} k_{11} & k_{12} & k_{13} \\ k_{21} & k_{22} & k_{23} \\ k_{31} & k_{32} & k_{33} \end{bmatrix}$$

Avec

$$k_{11} = \frac{1}{4A} \left[(x_3 - x_2)^2 + (y_2 - y_3)^2 \right]$$

$$k_{22} = \frac{1}{4A} \left[(x_1 - x_3)^2 + (y_3 - y_1)^2 \right]$$

$$k_{33} = \frac{1}{4A} \left[(x_2 - x_1)^2 + (y_1 - y_2)^2 \right]$$

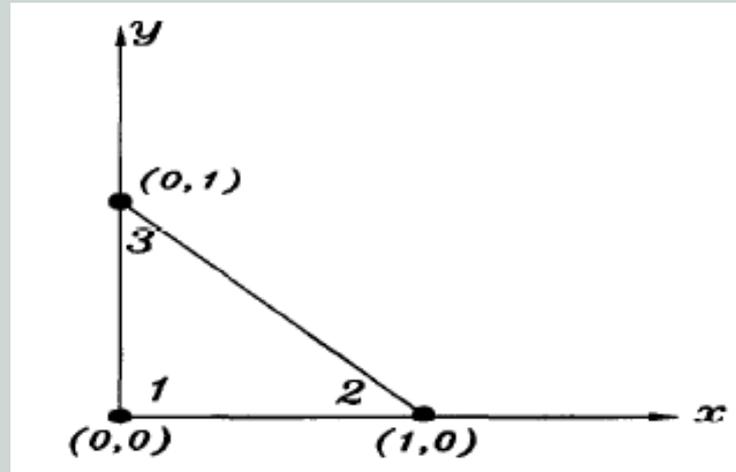
$$k_{12} = k_{21} = \frac{1}{4A} \left[(x_3 - x_2)(x_1 - x_3) + (y_2 - y_3)(y_3 - y_1) \right]$$

$$k_{13} = k_{31} = \frac{1}{4A} \left[(x_3 - x_2)(x_2 - x_1) + (y_2 - y_3)(y_1 - y_2) \right]$$

$$k_{23} = k_{32} = \frac{1}{4A} \left[(x_1 - x_3)(x_2 - x_1) + (y_3 - y_1)(y_1 - y_2) \right]$$

Exemple

Cas particulier de l'élément suivant:



La matrice élémentaire, après calcul sera ($A=0.5$):

$$[K^e] = \begin{bmatrix} 1.0 & -0.5 & -0.5 \\ -0.5 & 0.5 & 0 \\ -0.5 & 0 & 0.5 \end{bmatrix}$$

calcul du vecteur source

Ce vecteur est défini par:

$$\int_V w g(x, y) dV$$

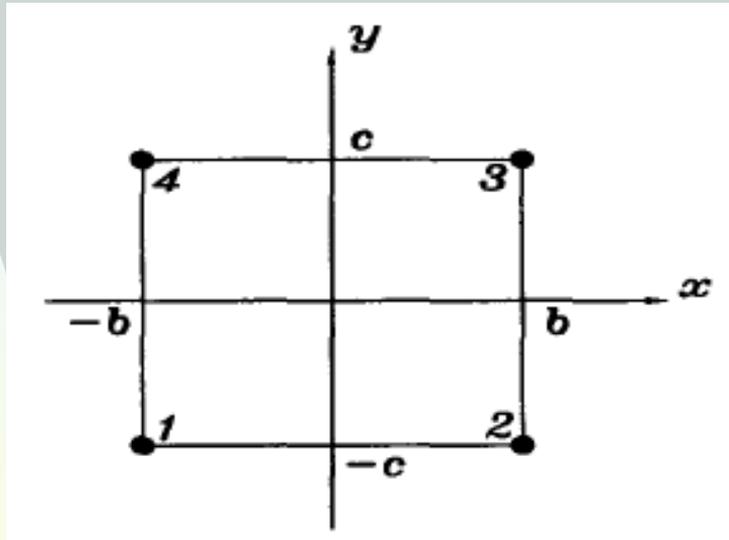
Sachant que $w_i = N_i$, l'intégrale devient

$$\int_V \begin{Bmatrix} N_1 \\ N_2 \\ N_3 \end{Bmatrix} g(x, y) dV$$

L'intégration analytique dépend de la fonction $g(x,y)$

5.2.3 Cas de l'élément rectangulaire

Considérons maintenant l'élément rectangulaire simple à 04 nœuds.



L'interpolation est linéaire et la variable s'écrit :

$$u = a_1 + a_2x + a_3y + a_4xy$$

En appliquant la même procédure que précédemment, on obtient

$$u(x, y) = \{\phi\}^T \{a\} = \{\phi\}_{1 \times 4}^T [\Phi]_{4 \times 4}^{-1} \{u^{(e)}\}_{4 \times 1}$$

Or

$$[N] = \{\phi\}_{1 \times 4}^T [\Phi]_{4 \times 4}^{-1}$$

Alors

$$u(x, y) = N_1(x, y).u_1 + N_2(x, y).u_2 + N_3(x, y).u_3 + N_4(x, y).u_4$$

Avec

$$N_1(x, y) = \frac{1}{4bc} [(b-x)(c-y)]$$

$$N_2(x, y) = \frac{1}{4bc} [(b+x)(c-y)]$$

$$N_3(x, y) = \frac{1}{4bc} [(b+x)(c+y)]$$

$$N_4(x, y) = \frac{1}{4bc} [(b-x)(c+y)]$$

calcul de la matrice élémentaire

Elle est donnée par:

$$[K^e] = \int_{V^e} \left(\frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial y} \right) dV$$

Soit

$$[K^e] = \int_{V^e} \left(\begin{array}{c} \frac{\partial N_1}{\partial x} \\ \frac{\partial N_2}{\partial x} \\ \frac{\partial N_3}{\partial x} \\ \frac{\partial N_4}{\partial x} \end{array} \left\{ \frac{\partial N_1}{\partial x} \quad \frac{\partial N_2}{\partial x} \quad \frac{\partial N_3}{\partial x} \quad \frac{\partial N_4}{\partial x} \right\} + \begin{array}{c} \frac{\partial N_1}{\partial y} \\ \frac{\partial N_2}{\partial y} \\ \frac{\partial N_3}{\partial y} \\ \frac{\partial N_4}{\partial y} \end{array} \left\{ \frac{\partial N_1}{\partial y} \quad \frac{\partial N_2}{\partial y} \quad \frac{\partial N_3}{\partial y} \quad \frac{\partial N_4}{\partial y} \right\} \right) dV$$

En remplaçant les fonctions de forme et en intégrant suivant le domaine du triangle, on aura:

$$[K^e] = \begin{bmatrix} k_{11} & k_{12} & k_{13} & k_{14} \\ k_{21} & k_{22} & k_{23} & k_{24} \\ k_{31} & k_{32} & k_{33} & k_{34} \\ k_{41} & k_{42} & k_{43} & k_{44} \end{bmatrix}$$

Les termes seront calculés selon cet exemple:

$$\begin{aligned} k_{11}^e &= \int_{-b-c}^b \int_c^c \left[\frac{\partial N_1}{\partial x} \frac{\partial N_1}{\partial x} + \frac{\partial N_1}{\partial y} \frac{\partial N_1}{\partial y} \right] dx dy \\ &= \int_{-b-c}^b \int_c^c \frac{1}{16b^2c^2} \left[(y-c)^2 + (x-b)^2 \right] dx dy \\ &= \frac{c^2 + b^2}{3bc} \end{aligned}$$

Les autres termes seront:

$$k_{12} = \frac{b^2 - 2c^2}{6bc}$$

$$k_{22} = k_{11}$$

$$k_{33} = k_{11}$$

$$k_{13} = -\frac{b^2 + c^2}{6bc}$$

$$k_{23} = k_{14}$$

$$k_{34} = k_{12}$$

$$k_{14} = \frac{c^2 - 2b^2}{6bc}$$

$$k_{24} = k_{13}$$

$$k_{44} = k_{11}$$

L'autre intégrale sera:

$$\int_V w g(x, y) dV$$

$$\int_V \left\{ \begin{array}{c} N_1 \\ N_2 \\ N_3 \\ N_4 \end{array} \right\} g(x, y) dV$$

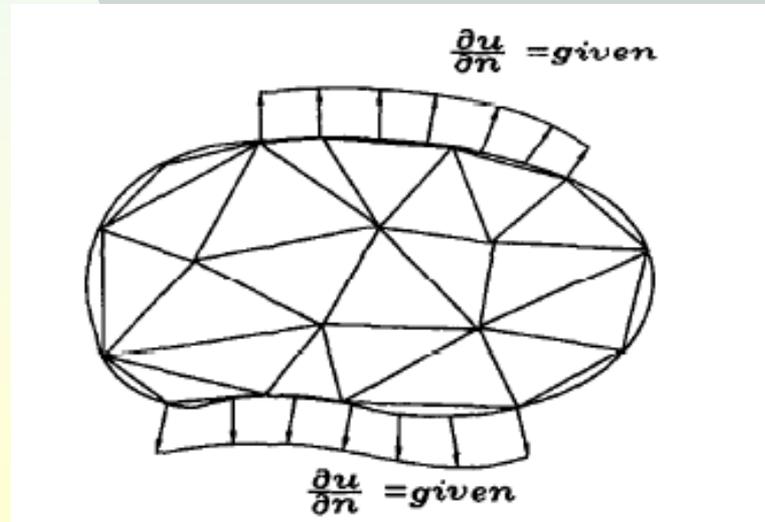
5.2.4 calcul de l'intégrale limite

La 3^{ème} intégrale à calculer est l'intégrale limite:

$$\int_{S_f} w \frac{\partial u}{\partial n} dS = \sum \int_{S^e} w \frac{\partial u}{\partial n} dS$$

f, limite naturelle
e, limite de l'élément

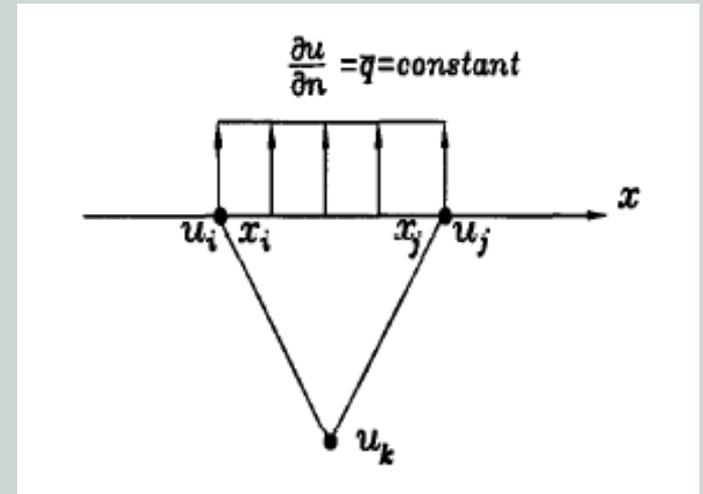
La sommation se fait sur les éléments de la frontière soumis à la condition de limite naturelle.



Exemple simple

Considérons le cas simple où le flux est appliqué sur un seul élément triangulaire // à l'axe « x ».

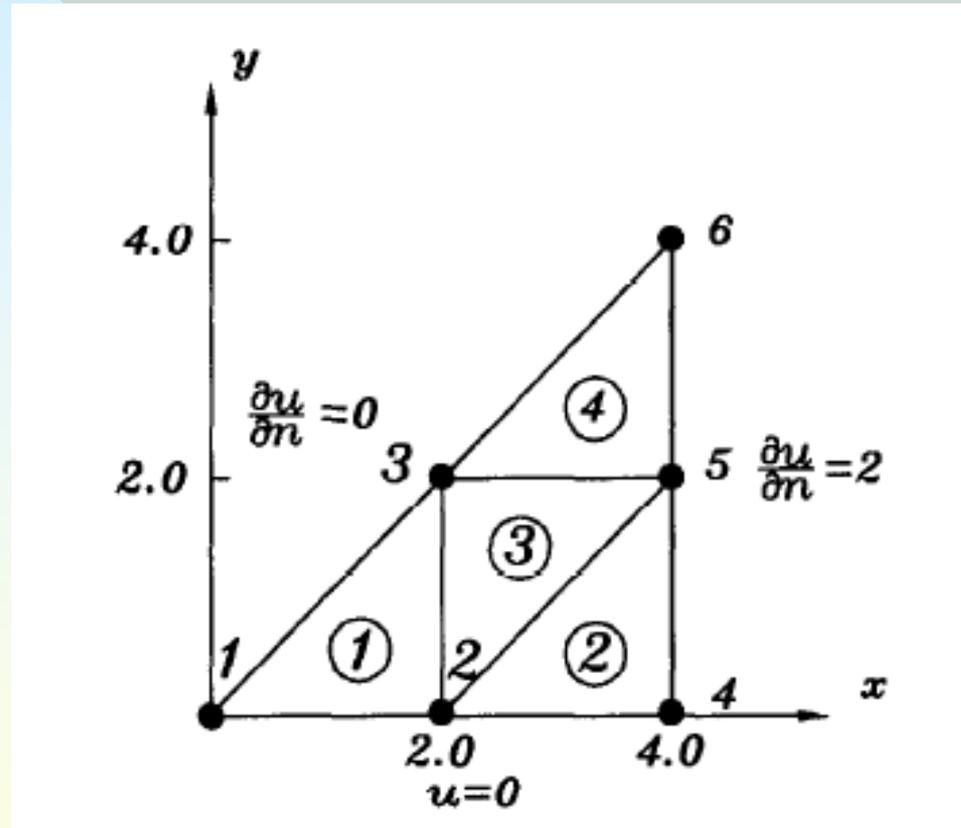
On utilise une fonction de forme linéaire à 1D puisque c'est appliqué entre 02 nœuds



$$\int_{S^e} w \frac{\partial u}{\partial n} dS = \bar{q} \int_{x_i}^{x_j} \begin{Bmatrix} \frac{x_j - x}{x_j - x_i} \\ \frac{x - x_i}{x_j - x_i} \\ x_j - x_i \end{Bmatrix} dx = \frac{\bar{q} h_{ij}}{2} \begin{Bmatrix} 1 \\ 1 \end{Bmatrix} \quad \text{Avec: } h_{ij} = x_j - x_i$$

Application

On veut étudier l'exemple suivant par la MEF.



Un milieu composé de 04 éléments dont les CL sont montrées en fig.

On veut déterminer les inconnues u_i aux 06 nœuds.

Etape 1

Déterminer la matrice élémentaire de chaque élément.
(Voir les k_{ij} du triangle simple linéaire

Dans notre cas, ces matrices sont les mêmes (Nbr de 4)

$$[K^e] = \begin{bmatrix} 0.5 & -0.5 & 0.0 \\ -0.5 & 1.0 & -0.5 \\ 0.0 & -0.5 & 0.5 \end{bmatrix}$$

Etape 2

On doit assembler les 04 matrices élémentaires
pour former la matrice totale du milieu.

Il faut respecter la numérotation globale

$$[K] = \begin{bmatrix} 0.5 & -0.5 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -0.5 & 2.0 & -1.0 & -0.5 & 0 & 0 \\ 0 & -1.0 & 2.0 & 0 & -1.0 & 0 \\ 0 & -0.5 & 0 & 1.0 & -0.5 & 0 \\ 0 & 0 & -1.0 & -0.5 & 2.0 & -0.5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -0.5 & 0.5 \end{bmatrix}$$

Correspondant au vecteur nodal du système

$$\{u\} = \{u_1 \quad u_2 \quad u_3 \quad u_4 \quad u_5 \quad u_6\}^T$$

Etape 3

Calcul des vecteurs (intégration limite du flux donné)

Soient les cotés 4-5 et 5-6 soumis aux flux =2

Or

$$\begin{Bmatrix} F_4 \\ F_5 \end{Bmatrix} = \frac{\bar{q}h_{ij}}{2} \begin{Bmatrix} 1 \\ 1 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 2 \\ 2 \end{Bmatrix} \quad \begin{Bmatrix} F_5 \\ F_6 \end{Bmatrix} = \frac{\bar{q}h_{ij}}{2} \begin{Bmatrix} 1 \\ 1 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 2 \\ 2 \end{Bmatrix}$$

De plus 1-3 et 3-6 ont un flux nul

Par assemblage des flux, on aura le vecteur global

$$\{F\} = \{F_1 \quad F_2 \quad 0.0 \quad F_4 \quad 4.0 \quad 2.0\}^T$$

Enfin, on obtient un système de 06x06 à résoudre

$$[K]\{u\} = \{F\}$$

$$\begin{bmatrix} 0.5 & -0.5 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -0.5 & 2.0 & -1.0 & -0.5 & 0 & 0 \\ 0 & -1.0 & 2.0 & 0 & -1.0 & 0 \\ 0 & -0.5 & 0 & 1.0 & -0.5 & 0 \\ 0 & 0 & -1.0 & -0.5 & 2.0 & -0.5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -0.5 & 0.5 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ u_3 \\ 0 \\ u_5 \\ u_6 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} F_1 \\ F_2 \\ 0 \\ F_4 \\ 4 \\ 2 \end{Bmatrix}$$

La résolution de ce système nous donne

$$\{u\} = \{0 \quad 0 \quad 3 \quad 0 \quad 6 \quad 10\}^T$$

Méthodes Numériques

Abdellatif MEGNOUNIF

Semaine Prochaine

La méthode des différences finies

Merci. Fin du chapitre 6