

Dynamique des Structures

Abdellatif MEGNOUNIF

E-mail: abdellatif_megnounif@yahoo.fr

Partie 2: Systèmes à plusieurs DDL.

Application 16

Règles Parasismiques Algériennes RPA 1999 version 2003 Méthode Statique Equivalente

Exemple 16 Jeudi 25.01.2024

Objectif

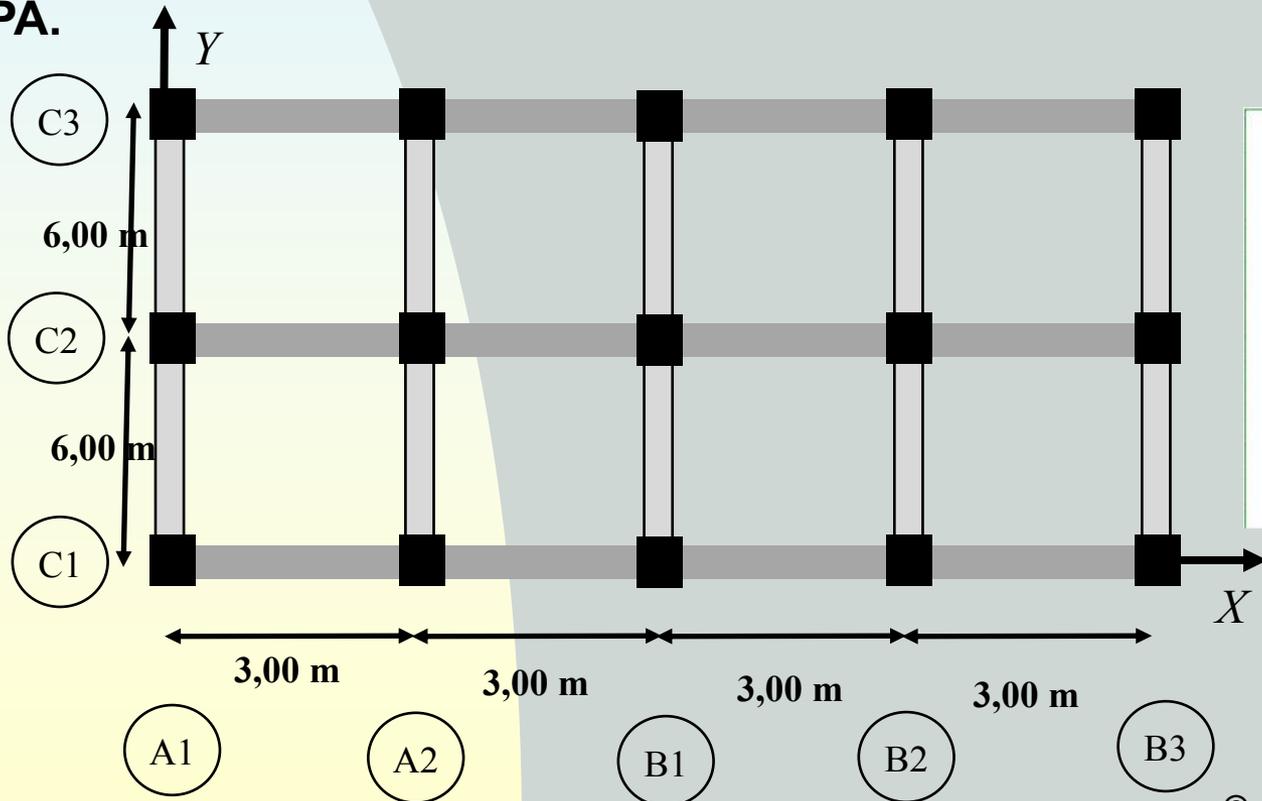
Le but de cette application est de :

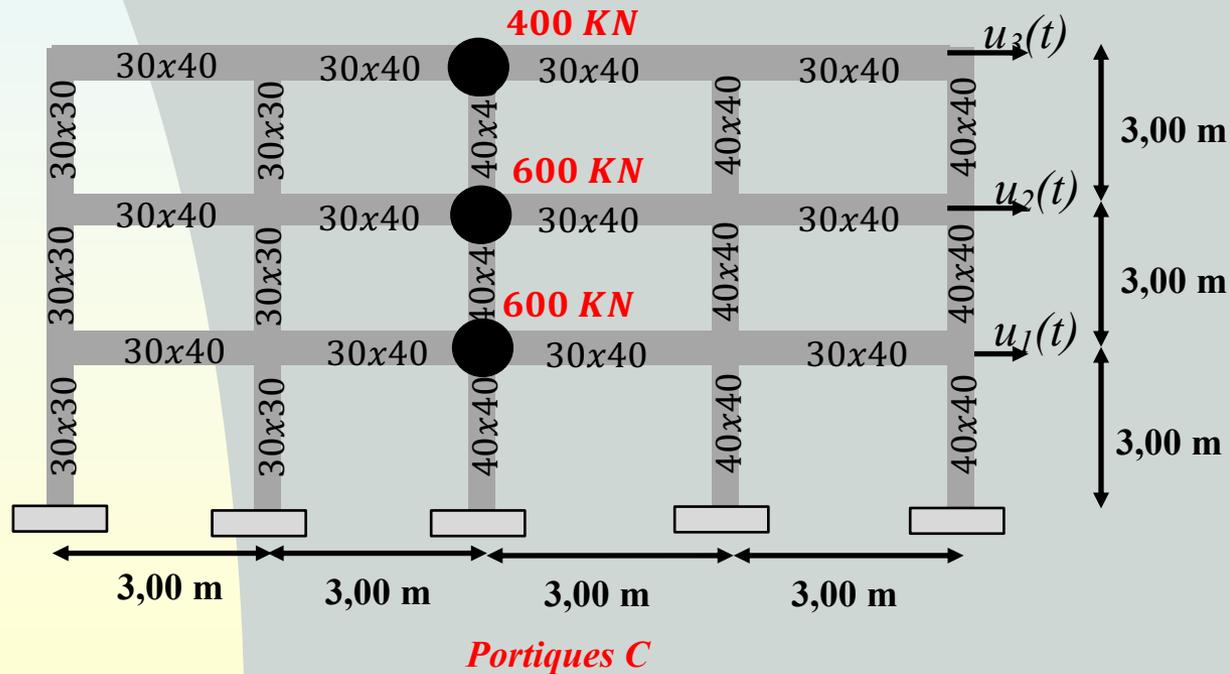
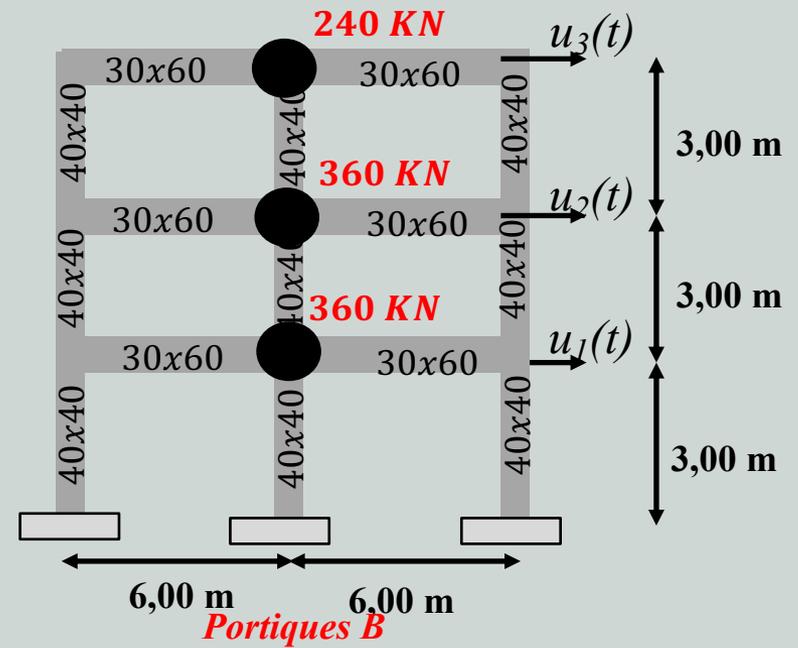
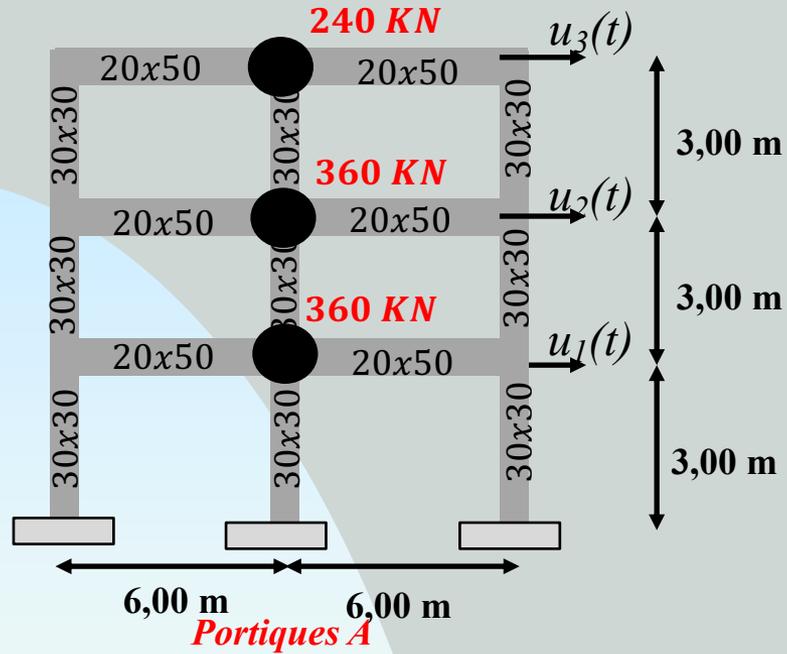
- ❖ **Calculer les efforts induits par un séisme et répartis sur tous les DDL.**
- ❖ **Utilisation de la méthode statique équivalente des règles RPA 1999 version 2003.**
- ❖ **Répartition des efforts horizontalement et verticalement suivant les rigidités correspondantes.**

Exemple

On veut étudier la structure montrée en figure avec ses coupes par la méthode statique équivalente des RPA 1999 version 2003. La structure sera construite dans une zone sismique où le coefficient d'accélération $A=0,15$. Le facteur de comportement $R=5$ et le facteur de qualité $Q=1,20$. Le coefficient d'amplification dynamique $D(T)$ est celui du RPA donné en figure pour les sols fermes. Prendre $\xi = 5\%$. Pour cela, on vous demande de :

Déterminer la distribution des efforts induits par un séisme horizontalement (Suivant les 02 directions) et verticalement, selon les recommandations des RPA.





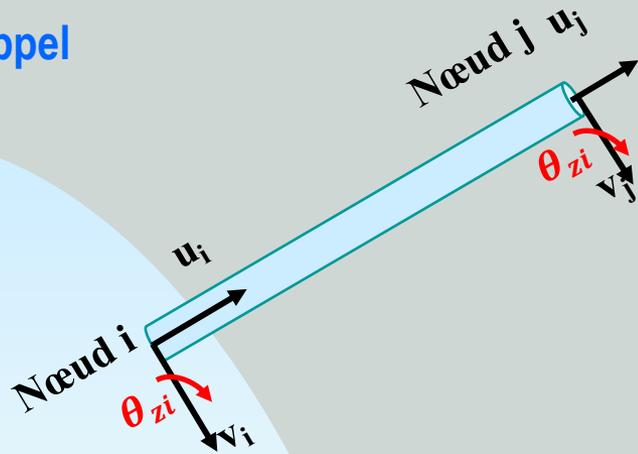
Calcul des rigidités transversales et longitudinales pour la répartition des efforts sismiques ?



Pour un calcul exact, on prend la matrice de rigidité complète de l'élément poutre dans l'espace et on ne retient que le DDL qui nous intéresse par condensation des DDL

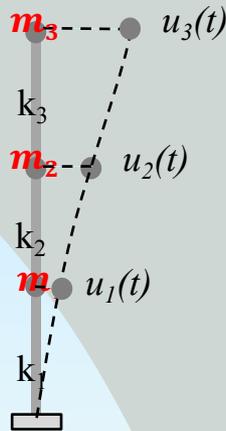
- ✓ Poutre très rigide.
- ✓ Masse totale concentrée sur chaque plancher.
- ✓ Poteaux sans masses mais peuvent se déformer verticalement et rotationnellement.
- ✓ Seuls DDLs, possibilité de flexion des poteaux, de façon dépendante entre les 02 niveaux.
- ✓ Détermination des rigidités des DDL concernés par condensation des autres DDL.

Rappel



$$[K] = \begin{bmatrix} EA/L & 0 & 0 & -EA/L & 0 & 0 \\ \frac{12EI}{L^3} & \frac{6EI}{L^2} & 0 & -\frac{12EI}{L^3} & \frac{6EI}{L^2} \\ 0 & \frac{4EI}{L} & 0 & -\frac{6EI}{L^2} & \frac{2EI}{L} \\ EA/L & 0 & 0 & \frac{12EI}{L^3} & -\frac{6EI}{L^2} \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{6EI}{L^2} & \frac{2EI}{L} \\ 0 & 0 & 0 & \frac{4EI}{L} & 0 \end{bmatrix} \begin{matrix} \longrightarrow u_i \\ \longrightarrow v_i \\ \longrightarrow \theta_i \\ \longrightarrow u_j \\ \longrightarrow v_j \\ \longrightarrow \theta_j \end{matrix}$$

Symétrie



$$[K_e] = \begin{bmatrix} EA/L & 0 & 0 & -EA/L & 0 & 0 \\ \frac{12EI}{L^3} & \frac{6EI}{L^2} & 0 & -\frac{12EI}{L^3} & \frac{6EI}{L^2} \\ 0 & \frac{4EI}{L} & 0 & -\frac{6EI}{L^2} & \frac{2EI}{L} \\ \text{Symétrie} & EA/L & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{12EI}{L^3} & -\frac{6EI}{L^2} \\ 0 & 0 & 0 & \frac{4EI}{L} & 0 \end{bmatrix} \begin{matrix} \longrightarrow u_i \\ \longrightarrow v_i \\ \longrightarrow \theta_i \\ \longrightarrow u_j \\ \longrightarrow v_j \\ \longrightarrow \theta_j \end{matrix}$$

On assemble toutes les matrices élémentaires $[K_e]$, après les avoir transformées, pour obtenir la matrice globale de toute la structure $[K_S]$.

Puisqu'on s'intéresse uniquement aux DDL latéraux du portique u_1 , u_2 et u_3 , il faut donc dégager la matrice de rigidité réduite $[K'_S]$ correspondant aux DDL dynamiques pris en compte.

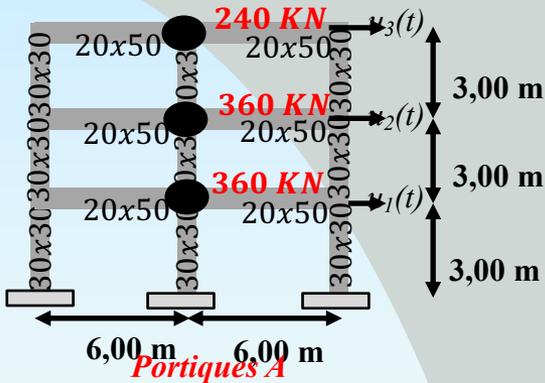
$$[K_S] = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix}$$

La sous matrice $[D]$ correspond aux DDL dynamiques u_1 , u_2 et u_3

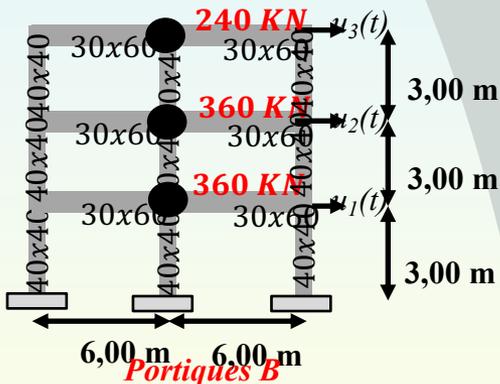
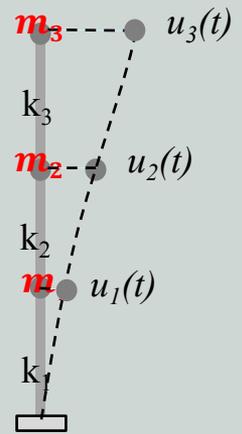
Après plusieurs transformations, on trouvera :

$$[K'_S] = [D] - [C][A^{-1}][B]$$

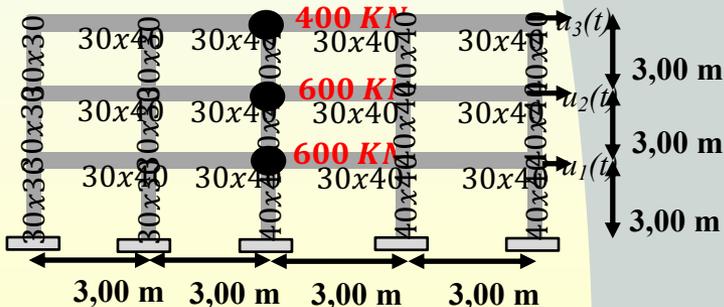
Après tous les calculs, on obtient



$$[K_L]_A = 10^5 \begin{bmatrix} 0,426 & -0,228 & 0,030 \\ \text{Symétrie} & 0,379 & -0,185 \\ & & 0,157 \end{bmatrix}$$



$$[K_L]_B = 10^5 \begin{bmatrix} 1,305 & -0,699 & 0,099 \\ \text{Symétrie} & 1,142 & -0,555 \\ & & 0,466 \end{bmatrix}$$



$$[K_L]_C = 10^5 \begin{bmatrix} 1,528 & -0,809 & 0,115 \\ \text{Symétrie} & 1,313 & -0,636 \\ & & 0,531 \end{bmatrix}$$

$$[K_L]_A = 10^5 \begin{bmatrix} 0,426 & -0,228 & 0,030 \\ & 0,379 & -0,185 \\ & & 0,157 \end{bmatrix}$$

$$[K_L]_B = 10^5 \begin{bmatrix} 1,305 & -0,699 & 0,099 \\ & 1,142 & -0,555 \\ & & 0,466 \end{bmatrix}$$

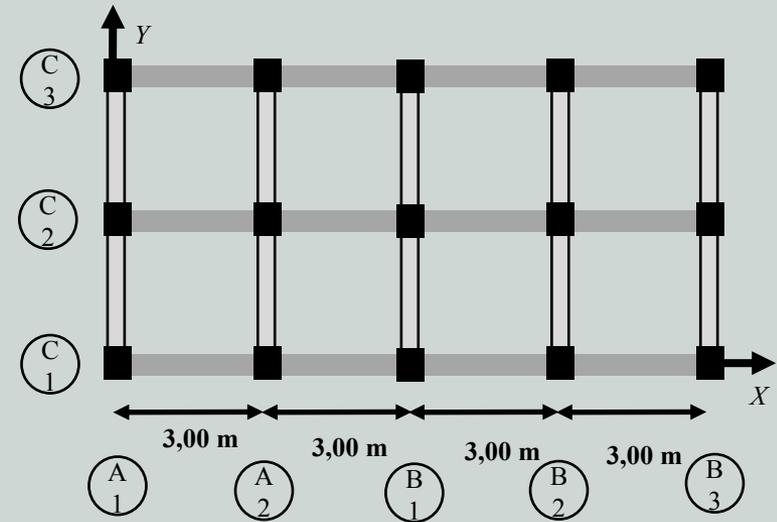
$$[K_L]_C = 10^5 \begin{bmatrix} 1,528 & -0,809 & 0,115 \\ & 1,313 & -0,636 \\ & & 0,531 \end{bmatrix}$$

Ainsi

Dans la direction transversale

$$[K_L]_{trans} = 2[K_L]_A + 3[K_L]_B$$

$$[K_L]_{Trans} = 10^5 \begin{bmatrix} 4,767 & -2,553 & 0,357 \\ & 4,184 & -2,035 \\ & & 1,712 \end{bmatrix}$$



Dans la direction Longitudinale

$$[K_L]_{long} = 3[K_L]_C$$

$$[K_L]_{Long} = 10^5 \begin{bmatrix} 4,584 & -2,427 & 0,345 \\ & 3,939 & -1,908 \\ & & 1,593 \end{bmatrix}$$

Matrice M ?

La matrice masse $[M]$ est la même dans les 02 directions

Transversale

$$[M]_{trans} = 2[M]_A + 3[M]_B$$

Longitudinale

$$[M]_{long} = 3[M]_C$$

$$[M] = \frac{1}{g} [W] = \frac{10^3}{9,81} \begin{bmatrix} 1800 & 0 & 0 \\ 0 & 1800 & 0 \\ 0 & 0 & 1200 \end{bmatrix}$$

$$[M] = 10^5 \begin{bmatrix} 1,835 & 0 & 0 \\ 0 & 1,835 & 0 \\ 0 & 0 & 1,223 \end{bmatrix}$$

Calcul des pulsations et modes propres de vibration ?

Solutions :

$$\det|K - \omega^2 M| = 0$$

Transversale

$$\omega_1 = 14,2379 \frac{rd}{s} \quad T_1 = 0,4413 s$$

$$\omega_2 = 42,368 \frac{rd}{s} \quad T_2 = 0,1483 s$$

$$\omega_3 = 65,31377 \frac{rd}{s} \quad T_3 = 0,0962 s$$

$$\Phi = \begin{bmatrix} 0,374 & 0,946 & 1,299 \\ 0,784 & 0,399 & -1,465 \\ 1,0 & -1,0 & 1,0 \end{bmatrix}$$

Longitudinale

$$\omega_1 = 13,791 \frac{rd}{s} \quad T_1 = 0,4556 s$$

$$\omega_2 = 38,68956 \frac{rd}{s} \quad T_2 = 0,1624 s$$

$$\omega_3 = 63,72398 \frac{rd}{s} \quad T_3 = 0,0986 s$$

$$\Phi = \begin{bmatrix} 0,365 & 0,925 & 1,442 \\ 0,778 & 0,424 & -1,333 \\ 1,0 & -1,0 & 1,0 \end{bmatrix}$$

Calcul des efforts par RPA ?

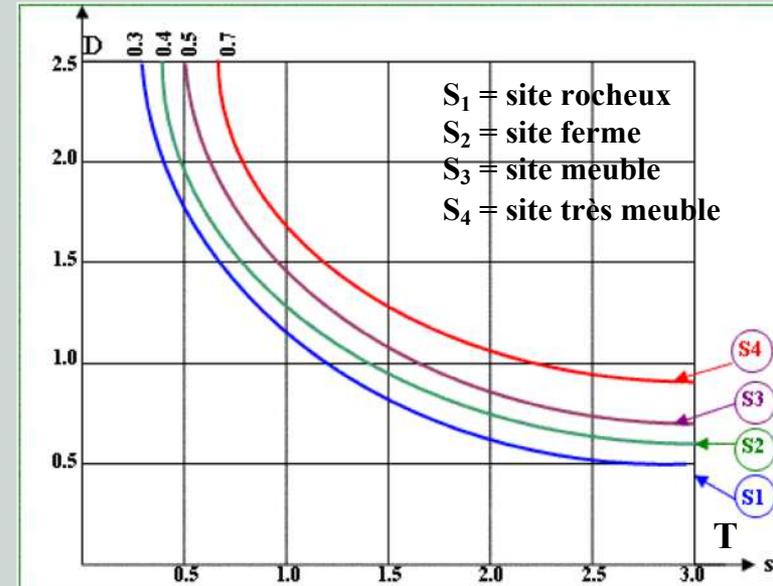
Force sismique totale à la base

$$V = \frac{A D Q}{R} W$$

Avec D ??? (correspondant à la période fondamentale)

$$D = \begin{cases} 2.5\eta & 0 \leq T \leq T_2 \\ 2.5\eta \left(\frac{T_2}{T}\right)^{2/3} & T_2 \leq T \leq 3.0 \text{ s} \\ 2.5\eta \left(\frac{T_2}{3}\right)^{2/3} \left(\frac{3}{T}\right)^{5/3} & T > 3.0 \text{ s} \end{cases}$$

Sol ferme (S2) $\rightarrow T_1 = 0,15$ et $T_2 = 0,40$



Calcul des efforts par RPA ?

Récapitulatif

Données	Transversale	Longitudinale
A	0,15	0,15
R	5	5
Q	1,2	1,2
T_{mode1}	0,4413	0,4556
D	2,3415	2,2922
$C = \frac{A D Q}{R}$	0,0843	0,08252
W (KN)	4800	4800
V = C W (KN)	404,612	396,093

avec

$$T_2 = 0,40 \leq T_{mode1} = 0,4413 \text{ (} 0,4556 \text{) s} \leq 3,0$$

D'où

$$D = 2.5\eta \left(\frac{T_2}{T} \right)^{2/3}$$

Si on n'avait pas les valeurs de T_{mode1} , on pourrait utiliser les formules empiriques proposées par les RPA (Voir §4.2.4 des RPA 1999 version 2003).

Distribution de la résultante des forces sismiques suivant la hauteur

$$V = F_t + \sum F_i$$

F_t Pour tenir compte de l'influence des modes supérieurs

Avec

$$F_t = 0,07 T V \leq 0,25 V \quad \text{Pour : } T \geq 0,7 \text{ s}$$

$$T_{mode1 - Lonf} = 0,4556 \text{ s}$$

$$F_t = 0$$

$$\text{Pour : } T \leq 0,7 \text{ s}$$

$$T_{mode1 - Tran} = 0,4413 \text{ s}$$

et

$$F_i = \frac{(V - F_t)W_i h_i}{\sum_{j=1}^n W_j h_j}$$

Transversale

Etage	W_i (KN)	h_i (m)	$W_i \cdot h_i$	$\frac{W_i h_i}{\sum_{j=1}^n W_j h_j}$	Fe (KN)	Cumul Fe
3	1200	9	10800	0,4	161,8448	161,8448
2	1800	6	10800	0,4	161,8448	323,6896
1	1800	3	5400	0,2	80,9224	404,612
			27000		404,612	

Longitudinale

Etage	W_i (KN)	h_i (m)	$W_i \cdot h_i$	$\frac{W_i h_i}{\sum_{j=1}^n W_j h_j}$	Fe (KN)	Cumul Fe
3	1200	9	10800	0,4	158,4372	158,4372
2	1800	6	10800	0,4	158,4372	316,8744
1	1800	3	5400	0,2	79,2186	396,093
			27000		396,093	

L'effort tranchant au niveau de l'étage « k »

$$V_k = F_t + \sum_{i=k}^n F_i$$

Dans le cas de planchers rigides dans leur plan, est distribué aux éléments verticaux proportionnellement à leurs rigidités relatives

Rigidité relative de niveau

La rigidité relative R_k est l'effort tranchant T_k qu'il faut appliquer au niveau « k » pour avoir un déplacement relatif unitaire.

Les rigidités relatives permettent de calculer les centres de rigidité pour les comparer aux centres de masses.

$$R_k = \frac{T_k}{\Delta_k}$$

Avec:

$$\Delta_k = u_k - u_{k-1}$$

Déplacement relatif entre 02 étages consécutives

Efforts tranchants

T_k ?

Répartition des efforts par portique

Les efforts tranchants T_k sont les efforts appliqués par étage et cumulés.

Les efforts par étage ?

Suivant longitudinale : Même portique se répète 03 fois. Portique C.

Suivant transversal : 02 portiques A et 03 portiques B

$$\{F_k\}^A = [K_L]_A \{u_k\}_{trans} \quad \{F_k\}^B = [K_L]_B \{u_k\}_{trans} \quad \{F_k\}^C = \frac{1}{3} \{F_{ek}\}_{Long}$$

Pour vérification, il faut: $2 \{F_k\}^A + 3 \{F_k\}^B = \{F_k\}_{trans}$

Déplacements

$\{u_k\}_{trans}$?

Calcul des déplacements $\{u_k\}_{trans}$

On sait que :

$$[K_L]_{trans} \{u_k\}_{trans} = \{F_k\}_{trans}$$

$$[K_L]_{Long} \{u_k\}_{Long} = \{F_k\}_{Long}$$

D'où

$$\{u_k\}_{trans} = [K_L]_{trans}^{-1} \{F_k\}_{trans}$$

$$\{u_k\}_{Long} = [K_L]_{Long}^{-1} \{F_k\}_{Long}$$

Avec :

$$[K_L]_{Trans} = 10^5 \begin{bmatrix} 4,767 & -2,553 & 0,357 \\ & 4,184 & -2,035 \\ & & 1,712 \end{bmatrix}$$

et

$$[K_L]_{Long} = 10^5 \begin{bmatrix} 4,584 & -2,427 & 0,345 \\ & 3,939 & -1,908 \\ & & 1,593 \end{bmatrix}$$

On aura

$$\begin{Bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{Bmatrix}_{trans} = \begin{Bmatrix} 0,00223 \\ 0,00470 \\ 0,00601 \end{Bmatrix} \quad (\text{m})$$

$$\begin{Bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{Bmatrix}_{Long} = \begin{Bmatrix} 0,00228 \\ 0,00488 \\ 0,00634 \end{Bmatrix} \quad (\text{m})$$

Forces par portique et par étage ?

Forces par portique et par étage ?

Avec :

$$[K_L]_A = 10^5 \begin{bmatrix} 0,426 & -0,228 & 0,030 \\ & 0,379 & -0,185 \\ & & 0,157 \end{bmatrix} \quad [K_L]_B = 10^5 \begin{bmatrix} 1,305 & -0,699 & 0,099 \\ & 1,142 & -0,555 \\ & & 0,466 \end{bmatrix} \quad [K_L]_C = 10^5 \begin{bmatrix} 1,528 & -0,809 & 0,115 \\ & 1,313 & -0,636 \\ & & 0,531 \end{bmatrix}$$

$$\{F_k\}^A = [K_L]_A \{u_k\}_{trans} \quad \{F_k\}^B = [K_L]_B \{u_k\}_{trans} \quad \{F_k\}^C = \frac{1}{3} \{F_{ek}\}_{Long}$$

On aura

$$\begin{Bmatrix} F_1 \\ F_2 \\ F_3 \end{Bmatrix}_A = 10^5 \begin{bmatrix} 0,426 & -0,228 & 0,030 \\ & 0,379 & -0,185 \\ & & 0,157 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0,00223 \\ 0,00470 \\ 0,00601 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 6146,58 \\ 14985,5 \\ 14992,37 \end{Bmatrix} (N)$$

$$\begin{Bmatrix} F_1 \\ F_2 \\ F_3 \end{Bmatrix}_B = 10^5 \begin{bmatrix} 1,305 & -0,699 & 0,099 \\ & 1,142 & -0,555 \\ & & 0,466 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0,00223 \\ 0,00470 \\ 0,00601 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 22876,42 \\ 43957,94 \\ 43953,35 \end{Bmatrix} (N)$$

$$\begin{Bmatrix} F_1 \\ F_2 \\ F_3 \end{Bmatrix}_C = \frac{1}{3} \begin{Bmatrix} 79,2186 \\ 158,4372 \\ 158,4372 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 26406,2 \\ 52812,4 \\ 52812,4 \end{Bmatrix} (N)$$



$$R_k = \frac{T_k}{\Delta_k}$$

$$\Delta_k = u_k - u_{k-1}$$

Récapitulatif

Portique	niv	F _k (KN)	T _k (KN)	u _k (m)	Δ _k (m)	R _k (KN/m)
		Pour chaque portique				
A (2)	3	14,99237	14,99237	0,00601	0,00131	11444,56
	2	14,9855	29,97787	0,0047	0,00247	12136,79
	1	6,14657	36,12444	0,00223	0,00223	16199,30
B (3)	3	43,95335	43,95335	0,00601	0,00131	33552,18
	2	43,95794	87,91129	0,0047	0,00247	35591,61
	1	22,87642	110,78770	0,00223	0,00223	49680,58
C (3)	3	52,81240	52,81240	0,00634	0,00146	36172,88
	2	52,81240	105,62480	0,00488	0,0026	40624,92
	1	26,40620	132,03100	0,00228	0,00228	57908,33

Les rigidités relatives permettent de calculer les centres de rigidité pour les comparer aux centres de masse.

**Calcul à la
torsion ?**

Solution

Centre de rigidité à chaque niveau ?

$$x_{c.R} = \frac{\sum_{j=1}^5 R_{jy} x_j}{\sum_{j=1}^5 R_{jy}} \quad \text{et} \quad y_{c.R} = \frac{\sum_{j=1}^3 R_{jx} y_j}{\sum_{j=1}^3 R_{jx}}$$

Niveau 3

$$x_{c.R} = \frac{11444,56 (0 + 3) + 33552,18(6 + 9 + 12)}{11444,56 \times 2 + 33552,18 \times 3} = 7,6105 \text{ m}$$

$$y_{c.R} = \frac{36172,88 (0 + 6 + 12)}{36172,88 \times 3} = 6,0 \text{ m. Symétrie}$$

Niveau 2

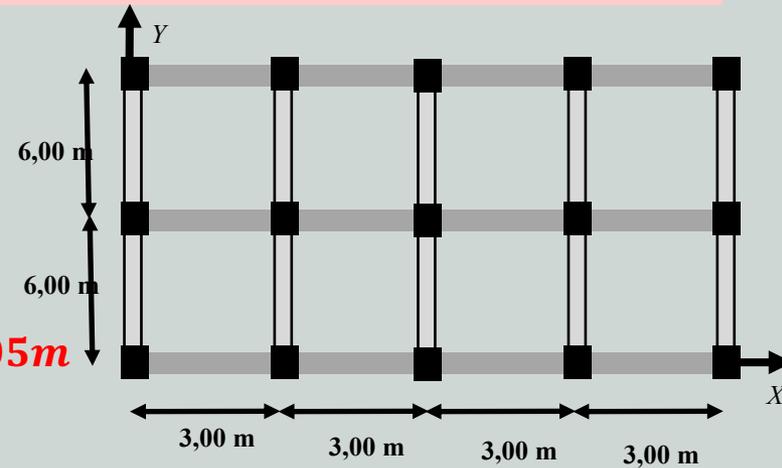
$$x_{c.R} = \frac{12136,79 (0 + 3) + 35591,61(6 + 9 + 12)}{12136,79 \times 2 + 35591,61 \times 3} = 7,6108 \text{ m}$$

$$y_{c.R} = \frac{40624,92 (0 + 6 + 12)}{40624,92 \times 3} = 6,0 \text{ m. Symétrie}$$

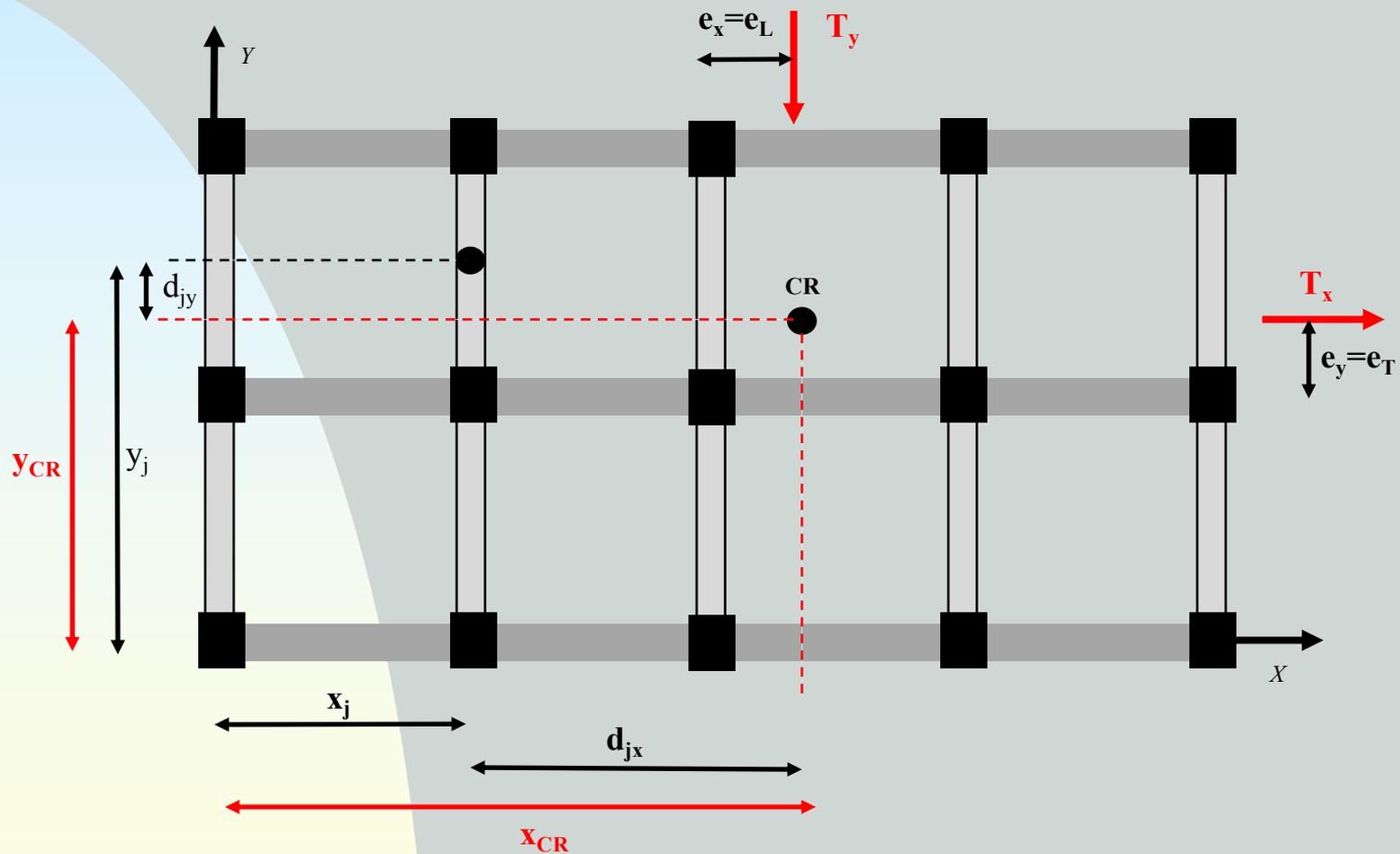
Niveau 1

$$x_{c.R} = \frac{16199,30 (0 + 3) + 49680,58(6 + 9 + 12)}{16199,30 \times 2 + 49680,58 \times 3} = 7,6608 \text{ m}$$

$$y_{c.R} = \frac{57908,33 (0 + 6 + 12)}{57908,33 \times 3} = 6,0 \text{ m. Symétrie}$$



Ainsi



Excentricités accidentelles

$$e_x^{acc} = e_y^{acc} = 5\% \max(L_x ; L_y) \qquad e_x^{acc} = e_y^{acc} = 5\% \max(12 ; 12)$$

$$e_x^{acc} = e_y^{acc} = 0,60 \text{ m}$$

On prend le max des 02

Niveau		Accidentelle	Théorique	Retenue
1	$e_x = e_L(m)$	0,60	1,6608	1,6608
	$e_y = e_T(m)$	0,60	0	0,60
2	$e_x = e_L(m)$	0,60	1,6108	1,6108
	$e_y = e_T(m)$	0,60	0	0,60
3	$e_x = e_L(m)$	0,60	1,6105	1,6105
	$e_y = e_T(m)$	0,60	0	0,60

N.B : Le centre de masse est confondu avec le centre de symétrie du niveau

Rigidité à la torsion ?
Moments de torsion ?
Rotation par torsion par niveau ?

Rigidité à la torsion

$$J_k = \sum_{j=1}^3 R_{jx} d_{jy}^2 + \sum_{j=1}^5 R_{jy} d_{jx}^2$$

Moment de torsion au niveau « k »

$$M_{t,k} = T_x e_y + T_y e_x$$

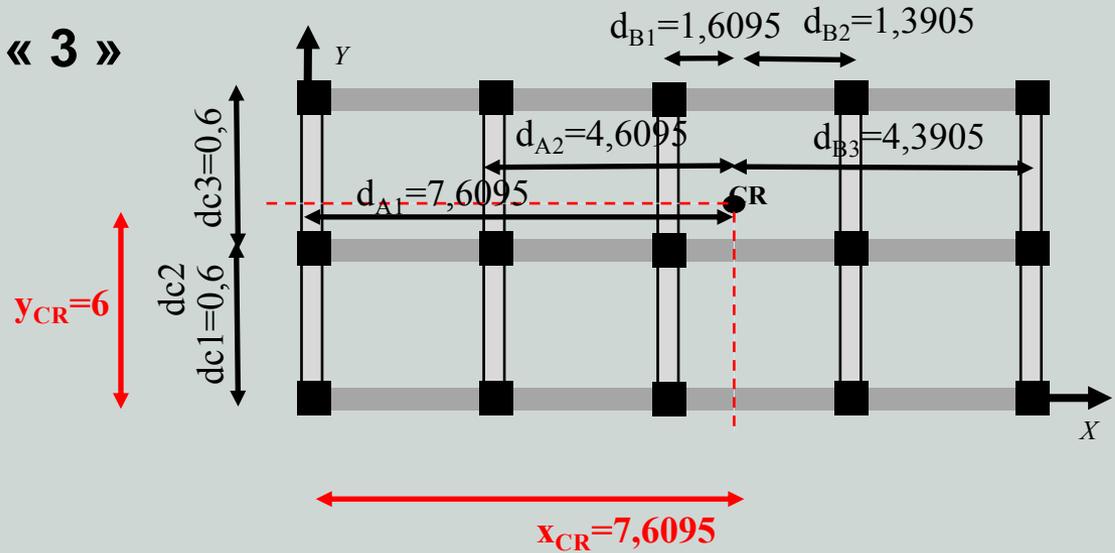
Rotation par torsion au niveau « k »

$$\varphi_{t,k} = \frac{M_{t,k}}{J_k}$$

Exemple de calcul ?

 d_j ?

Exemple niveau « 3 »



D'où Rigidité à la torsion

$$J_3 = \sum_{j=1}^3 R_{jx} d_{jy}^2 + \sum_{j=1}^5 R_{jy} d_{jx}^2 = R_{Ay} (d_{A1}^2 + d_{A2}^2) + R_{By} (d_{B1}^2 + d_{B2}^2 + d_{B3}^2) + R_{Cx} (d_{C1}^2 + d_{C2}^2 + d_{C3}^2)$$

$$J_3 = 11444,56(7,6105^2 + 4,6105^2) + 33552,18(1,6108^2 + 1,3895^2 + 4,3895^2) + 36172,88(6^2 + 0 + 6^2)$$

$$J_3 = 4308864,115$$

Moment de torsion au niveau « k » $M_{t,k} = T_x e_y + T_y e_x = 158,4372 \times 0,6 + 161,8448 \times 1,6105$

$$M_{t,k} = 355,7133 \text{ KN.m}$$

Rotation par torsion au niveau « k » $\varphi_{t,k} = \frac{M_{t,k}}{J_k} = \frac{355,7133}{4308864,115} = 8,255 \cdot 10^{-5} \text{ Rd}$

Récapitulatif

Valeurs des d_{jx} et d_{jy} ?

	Niveau 1		Niveau 2		Niveau 3	
	d_{jx}	d_{jy}	d_{jx}	d_{jy}	d_{jx}	d_{jy}
A1	7,6608		7,6108		7,6105	
A2	4,6608		4,6108		4,6105	
B1	1,6608		1,6108		1,6105	
B2	-1,3392		-1,3892		-1,3895	
B3	-4,3392		-4,3892		-4,3895	
C1		-6		-6		-6
C2		0		0		0
C3		6		6		6

Récapitulatif

Données	NIVEAU		
	1	2	3
$e_x = e_L(m)$	1,6605	1,6108	1,6105
$e_y = e_T(m)$	0,6	0,6	0,6
$T_x = T_L (KN)$	158,4372	316,8744	396,093
$T_y = T_T (KN)$	161,8448	323,6896	404,612
$M_{t,k} (KN.m)$	909,6354	711,5238	355,7133
$J_k (KN.m)$	6633551,121	4732742,256	4308864,115
$\varphi_{t,k} 10^{-5} Rd$	13,713	15,034	8,255

Augmentation de la force sismique provoquée par la torsion horizontale

Effort tranchant supplémentaire ?

$$T_{j,Supp} = \Delta_{j,Supp} R_j \quad \text{Avec} \quad \Delta_{j,Supp} = \varphi_j d_j$$

$\Delta_{j,Supp}$: Déplacement supplémentaire dû à la torsion
 φ_j : Rotation par torsion au niveau « k »
 d_j : Bras de levier (avec son signe)

D'où $T_{j,Supp} = \varphi_j d_j R_j$

Sachant que la force de torsion est $F_{k,Torsion} = T_{k,Supp} - T_{k+1,Supp}$

La force sismique totale (Translation + Rotation)

$$F_{k,Totale} = F_{k,Trans} + F_{k,Torsion} \quad \text{Si} \quad F_{k,Torsion} > 0$$

$$F_{k,Totale} = F_{k,Trans} \quad \text{Si} \quad F_{k,Torsion} < 0$$

Exemple de calcul

$$T_{A,1} = \varphi_j d_j R_j = 13,713 \cdot 10^{-5} \times 7,6608 \times 16199,3 = 17,018 \text{ KN}$$

$$T_{A,2} = \varphi_j d_j R_j = 15,034 \cdot 10^{-5} \times 7,6108 \times 12136,79 = 13,887 \text{ KN}$$

$$T_{A,3} = \varphi_j d_j R_j = 8,255 \cdot 10^{-5} \times 7,6105 \times 11444,56 = 7,190 \text{ KN}$$

D'où : $F_{k,Torsion} = T_{k,Supp} - T_{k+1,Supp}$

Ex: pour A_1 ,
les 03 niveaux

$$F_{3,Torsion}^{A_1} = T_{3,Supp} - 0 = 7,190 \text{ KN}$$

$$F_{2,Torsion}^{A_1} = T_{2,Supp} - T_{3,Supp} = 13,887 - 7,190 = 6,697 \text{ KN}$$

$$F_{1,Torsion}^{A_1} = T_{1,Supp} - T_{2,Supp} = 17,018 - 13,887 = 3,131 \text{ KN}$$

Force sismique totale

La force sismique totale (Translation + Rotation)

$$F_{k,Total} = F_{k,Trans} + F_{k,Torsion} \quad \text{Si } F_{k,Torsion} > 0$$

$$F_{k,Total} = F_{k,Trans} \quad \text{Si } F_{k,Torsion} < 0$$

Avec :

Ex: pour A_1 ,
les 03 niveaux

$$\left. \begin{aligned} F_{3,Torsion}^{A_1} &= T_{3,Supp} - 0 = 7,190 \text{ KN} \\ F_{2,Torsion}^{A_1} &= T_{2,Supp} - T_{3,Supp} = 13,887 - 7,190 = 6,697 \text{ KN} \\ F_{1,Torsion}^{A_1} &= T_{1,Supp} - T_{2,Supp} = 17,018 - 13,887 = 3,131 \text{ KN} \end{aligned} \right\}$$

Et comme

Ex: pour A_1 ,
les 03
niveaux

$$\left. \begin{aligned} F_{3,Trans}^{A_1} &= 14,99237 \text{ KN} \longrightarrow F_{3,Total}^{A_1} = 14,99237 + 7,190 = 22,18237 \text{ KN} \\ F_{2,Trans}^{A_1} &= 14,98549 \text{ KN} \longrightarrow F_{2,Total}^{A_1} = 14,98549 + 6,697 = 21,68252 \text{ KN} \\ F_{1,Trans}^{A_1} &= 6,14658 \text{ KN} \longrightarrow F_{1,Total}^{A_1} = 6,14658 + 3,131 = 9,27728 \text{ KN} \end{aligned} \right\}$$

Tableau récapitulatif global ?

Tableau récapitulatif global ?

Niveau 3

Niv	Portique	Rotation $\varphi_{t,k}$ (rd)	R_k (KN/m)	d_j	$T_{k, torsion}$ (KN)	$F_{k, torsion}$ (KN)	$F_{k, trans}$ (KN)	$F_{k, final}$ (KN)
3	A1	$8,255 \cdot 10^{-5}$	11444,56	7,6105	7,190	7,190	14,99237	22,18237
	A2		11444,56	4,6105	4,356	4,356	14,99237	19,34812
	B1		33552,18	1,6105	4,461	4,461	43,95335	48,41397
	B2		33552,18	-1,3895	-3,849	-3,849	43,95335	43,95335
	B3		33552,18	-4,3895	-12,158	-12,158	43,95335	43,95335
	C1		36172,88	-6,0	-17,916	-17,916	52,81240	52,81240
	C2		36172,88	0,0	0,0	0,0	52,81240	52,81240
	C3		36172,88	6,0	17,916	17,916	52,81240	70,72883

Vérification

$$T_{A1} + T_{A2} + T_{B1} + T_{B2} + T_{B3} = 7,190 + 4,356 + 4,461 - 3,849 - 12,158 = 0$$

$$T_{C1} + T_{C2} + T_{C3} = -17,916 + 0 + 17,916 = 0$$

Tableau récapitulatif global ?

Niveau 2

Niv	Portique	Rotation $\varphi_{t,k}$ (rd)	R_k (KN/m)	d_j	$T_{k, torsion}$ (KN)	$F_{k, torsion}$ (KN)	$F_{k, trans}$ (KN)	$F_{k, final}$ (KN)
2	A1	15,034 10 ⁻⁵	12136,79	7,6108	13,887	6,697	14,98549	21,68252
	A2		12136,79	4,6108	8,413	4,057	14,98549	19,04283
	B1		35591,61	1,6108	8,619	4,159	43,95794	48,11649
	B2		35591,61	-1,3892	-7,433	-3,585	43,95794	44,90025
	B3		35591,61	-4,3892	-23,486	-11,328	43,95794	44,90025
	C1		40624,92	-6,0	-36,645	-18,729	52,81240	52,81240
	C2		40624,92	0,0	0,0	0,0	52,81240	52,81240
	C3		40624,92	6	36,645	18,729	52,81240	71,54128

Tableau récapitulatif global ?

Niveau 1

Niv	Portique	Rotation $\varphi_{t,k}$ (rd)	R_k (KN/m)	d_j	$T_{k, torsion}$ (KN)	$F_{k, torsion}$ (KN)	$F_{k, trans}$ (KN)	$F_{k, final}$ (KN)
1	A1	13,713 10^{-5}	16199,30	7,6608	17,018	3,131	6,14658	9,27728
	A2		16199,30	4,6608	10,353	1,940	6,14658	8,08699
	B1		49680,58	1,6608	11,314	2,695	22,87642	25,57161
	B2		49680,58	-1,3392	-9,124	-1,690	22,87642	21,54976
	B3		49680,58	-4,3392	-29,562	-6,076	22,87642	21,54976
	C1		57908,33	-6,0	-47,646	-11,001	26,40620	26,40620
	C2		57908,33	0,0	0,0	0,0	26,40620	26,40620
	C3		57908,33	6,0	47,646	11,001	26,40620	37,40671

En conclusion

Les portiques seront étudiés selon les combinaisons

Sollicitations du 1^{er} genre

$$1,35 G + 1.5 Q$$

Etat limite de service

$$G + Q$$

Sollicitations du 2^{ème} genre

$$G + Q + E$$

$$G + Q - E$$

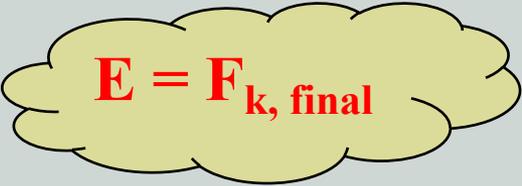
$$0,8 G + E$$

$$0,8 G - E$$

Pour les poteaux

$$G + Q + 1,2 E$$

$$G + Q - 1,2 E$$


$$E = F_{k, \text{ final}}$$

Merci. Fin de l'Application 16